

Dr. Öğr. Üyesi SELİM TEMİZER

Kişisel Bilgiler

E-posta: temizer@metu.edu.tr

Web: <https://avesis.metu.edu.tr/temizer>

Eğitim Bilgileri

Doktora, Massachusetts Institute of Technology, Electrical Engineering And Computer Science, Amerika Birleşik Devletleri 1999 - 2011

Lisans, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği Bölümü, Türkiye 1995 - 1999

Yaptığı Tezler

Doktora, Planning under Uncertainty for Dynamic Collision Avoidance, Massachusetts Institute Of Technology, Electrical Engineering And Computer Science, 2011

Akademik Unvanlar / Görevler

Dr. Öğr. Üyesi, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği Bölümü, 2018 - Devam Ediyor

Yrd. Doç. Dr., Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği Bölümü, 2012 - 2018

Araştırma Görevlisi, Massachusetts Institute of Technology, Electrical Engineering And Computer Science, 2007 - 2011

Araştırma Görevlisi, Massachusetts Institute of Technology, Electrical Engineering And Computer Science, 1999 - 2004

Yönetilen Tezler

TEMİZER S., İçerik arttırımlı hibrit bir öneri sistemi, Yüksek Lisans, S.Çapraz(Öğrenci), 2016

TEMİZER S., Portico RTI için paylaşımlı hafıza ve hibrit iletişim modellerinin tasarımı ve geliştirilmesi, Yüksek Lisans, S.Özen(Öğrenci), 2014

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

1. **The Effect of Context on Small Screen and Wearable Device Users' Performance - A Systematic Review**
Akpınar E., Yesilada Y., Temizer S.
ACM COMPUTING SURVEYS, cilt.53, sa.3, 2020 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

1. **MESAFE ÖLÇÜMÜ TABANLI GÜVENİLİR KONUM TESPİTİ TEKNİKLERİ VE KARA VE HAVA ARAÇLARI İÇİN ÖRNEK UYGULAMALAR**

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- I. **KISMEN ARIZALI OTONOM ROBOTLAR İÇİN EN AZ SAYIDA SONAR SENSÖRÜ KULLANILARAK KAPALI MEKANLARDA KONUM TESPİTİ GERÇEKLEŞTİRİLMESİ**
KAYA M. Ç., ÇİFTÇİ S., TEMİZER S.
BEŞİNCİ ULUSAL SAVUNMA UYGULAMALARI MODELLEME VE SİMÜLASYON KONFERANSI, Ankara, Türkiye, 11 - 12 Haziran 2013, ss.135-144
- II. **MICROSOFT KINECT TABANLI GERÇEK ZAMANLI EL HAREKETLERİ İLE BAĞIMSIZ ROBOTLARIN KONTROL EDİLMESİ VE ROBOT HAREKETLERİNİN PLANLANMASI**
EROĞLU A., TEMİZER S.
USMOS 2013, Ankara, Türkiye, 11 - 12 Haziran 2013
- III. **Control and Motion Planning for Mobile Robots via a Secure Wireless Communication Protocol**
KAYA M. Ç., EROĞLU A., TEMİZER S.
ISDFS 2013, Elazığ, Türkiye, 20 - 21 Mayıs 2013
- IV. **Control and Motion Planning for Mobile Robots with Microsoft Kinect-Based Real-Time Hand Gestures**
EROĞLU A., TEMİZER S.
4th Computer Science Student Workshop (CSW 2013), İstanbul, Türkiye, 6 - 07 Nisan 2013

Metrikler

Yayın: 6

Atıf (WoS): 3

H-İndeks (WoS): 1