

Arş.Gör. FERHAT GÖLBOL

Kişisel Bilgiler

E-posta: ferhatg@metu.edu.tr

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- **RG-Trees: Trajectory-Free Feedback Motion Planning Using Sparse Random Reference Governor Trees**
GÖLBOL F., ANKARALI M. M. , SARANLI A.
25th IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS), Madrid, İspanya, 1 - 05 Ekim 2018, ss.6506-6511
- **Lineer Bir Sistemin Eş Zamanlı Sistem Belirleme ve Durum Kestirimi**
Gölbol F., Ankaralı M. M. , Saranlı A.
Türkiye Robotbilim Konferansı Programı, İstanbul, Türkiye, 12 - 14 Nisan 2018, ss.243-244

Desteklenen Projeler

ANKARALI M. M. , GÖLBOL F. , SIZLAYAN S. Y. , Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Ritmik Bir Davranışının Sistem Tanımlaması ve Analizi, 2018 - 2019